



TA 1300-0007

Directive technique

Cadre de service



© INNIO Jenbacher GmbH & Co OG
Achenseestr. 1-3
A-6200 Jenbach, Autriche
www.innio.com



JENBACHER
INNIO

1	Domaine d'application.....	1
2	But.....	1
3	Consignes de sécurité.....	1
4	Informations supplémentaires.....	2
5	Points d'ancrage sur le cadre de service	4
6	Mise en place du moteur dans le cadre de service	4
7	Moteur sur cales.....	6
8	Transporter le moteur sur le cadre de service	9
9	Numéro de révision.....	10

Les groupes cibles du présent document sont les suivants :

partenaires commerciaux, partenaires de service, partenaires mise en service, filiales/succursales, site de Jenbach

Information propriétaire d'INNIO : CONFIDENTIEL

Les informations contenues dans le présent document sont des informations protégées et confidentielles de INNIO Jenbacher GmbH & Co OG et ses filiales. Elles sont la propriété d'INNIO et toute utilisation, reproduction ou transmission à des tiers est interdite sans une autorisation écrite préalable. Ceci concerne, mais sans exclusivité, l'utilisation d'informations pour l'élaboration, la fabrication, le développement ou la dérivation de réparations, modifications, pièces de rechange, constructions ou modifications de configuration ou leur demande auprès des administrations. Lorsque l'autorisation de reproduction totale ou partielle a été accordée, la présente remarque et la suivante doivent être indiquées sur toutes les pages du document, total ou partiel.

LES VERSIONS IMPRIMÉES OU TRANSMISES PAR VOIE ÉLECTRONIQUE NE SONT PAS VÉRIFIÉES

1 Domaine d'application

La présente directive technique (TA) s'applique aux Moteurs à gaz Jenbacher suivants :


- Moteurs type 3
- Moteurs type 4

2 But

La présente Directive technique décrit l'utilisation du cadre de service.

3 Consignes de sécurité

⚠ DANGER



Risques encourus par le personnel en raison de dispositifs de levage défectueux !

Un dispositif de levage défectueux peut se briser lors de son utilisation et faire courir des risques au personnel.

- Ne **pas** utiliser de dispositif de levage défectueux et le signaler immédiatement à l'exploitant, au responsable HST et à son supérieur hiérarchique.
- Le dispositif de levage défectueux **doit** être éliminé conformément aux directives écologiques en vigueur.
- Avant toute utilisation d'un dispositif de levage (grues à portique, palan à chaîne, élévateurs de machines, chaînes, câbles, sangles, équerres de butée, etc.) vérifier : la capacité, les défauts visibles et la validité de la certification (date de vérification).

⚠ AVERTISSEMENT**Domages aux personnes**

Risques de dommages sur les personnes si l'équipement de protection personnel n'est pas porté ou bien si les consignes d'hygiène et de sécurité du travail ne sont pas respectées.

- Porter l'équipement de protection individuelle (EPI) correspondant.
- Respecter les consignes de sécurité de la TA 2300-0005.
- Respecter les directives d'hygiène et de sécurité du travail de la TA 2300-0001.

⚠ AVERTISSEMENT**Activités avec potentiel de risque !**

Risque pour les personnes si aucune analyse de risques n'est effectuée pour les activités avec potentiel de risque

- **L'analyse de risques** spécialement élaborée pour cette opération de maintenance doit être réalisée dans le cadre de toutes les opérations effectuées afin de désamorcer les risques. Les analyses de risques figurent dans information.jenbacher.com – Nos départements - Service – Rubrique service - HST – Analyses de risques.
- Afin d'éviter les risques en liaison avec l'activité, remplir avant le début du travail la **Short Duration Safety Checklist**, que chaque ingénieur de maintenance doit avoir avec lui lors d'interventions sur des sites extérieurs.

⚠ AVERTISSEMENT**Risques de blessure dus à des charges lourdes !**

Le levage de charge d'un poids supérieur à 22 kg peut entraîner des blessures.

- Les composants d'un poids supérieur à 22 kg ne doivent être levés qu'à deux personnes ou avec une grue !

4 Informations supplémentaires

L'aide du cadre de service permet l'exécution de travaux de service, y compris le remplacement du palier principal, lorsqu'aucun cadre de groupe normal n'est disponible.

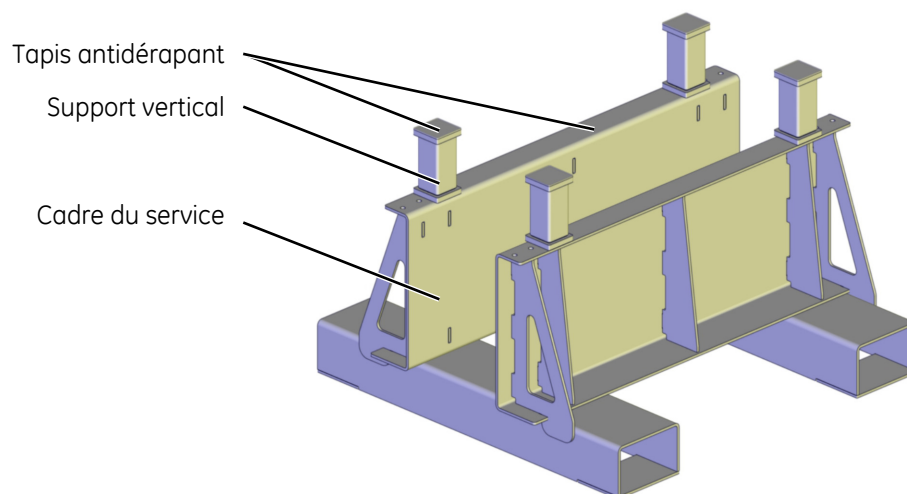
Pour les moteurs de la série 3, utiliser le dispositif portant la Réf. 9024525.

Pour les moteurs de la série 4, utiliser le dispositif portant la Réf. 9024529.

Conditions requises :

pour exécuter ce travail, les conditions préalables suivantes doivent être remplies :

- un dispositif de levage correspondant à la charge à soulever :
Poids du cadre de service + Poids du moteur
 - 500 kg Cadre de service série 3
 - 540 kg Cadre de service série 4
 - Poids du moteur selon les plans du groupe dans la description et l'emploi
- Respecter les exigences de planéité et de sol support pour la surface de pose du cadre de service de la **DT 1000-0041**.

Vue générale:**Documents importants**

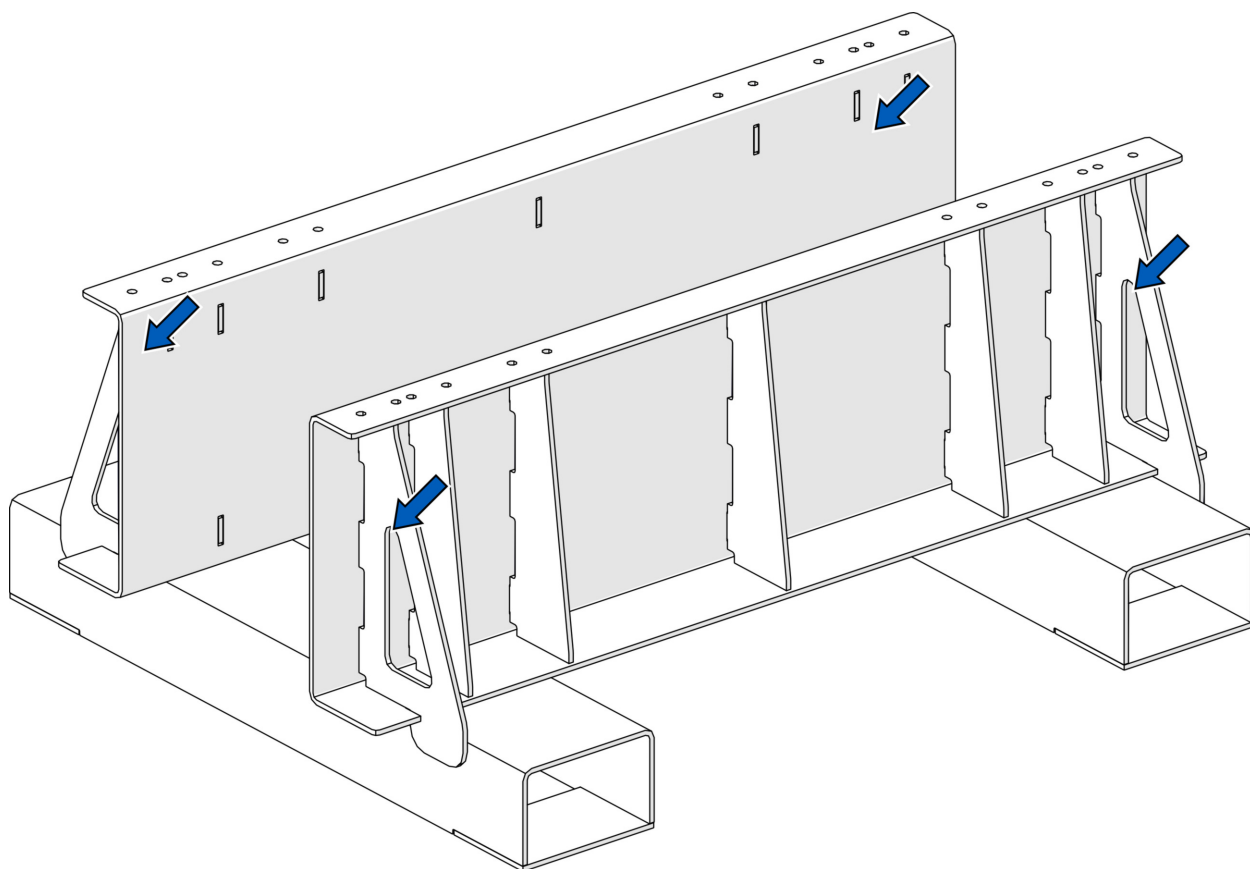
DT 1000-0041 - Exigences relatives à la surface d'installation des groupes Jenbacher

DT 1000-0062 - Levage des moteurs GE Jenbacher – Shortblock et Longblock des types 3, 4 et 6

DT 2300-0001 – Protection des salariés

DT 2300-0005 – Directives de sécurité

5 Points d'ancrage sur le cadre de service



Pour le levage, le cadre de service doit être levé avec une élingue de levage aux 4 évidements de chaque jambe de force extérieure.

6 Mise en place du moteur dans le cadre de service

Pour tous les travaux, excepté les travaux sur le palier principal, le moteur doit reposer entièrement sur le cadre, cela signifie qu'il ne doit pas reposer sur cales.

- Procéder au levage du moteur selon la **DT 1000-0062**.



DT 1000-0062 - Levage des moteurs GE Jenbacher – Shortblock et Longblock des types 3, 4 et 6

- Un tapis antidérapant doit être installé sur le cadre de service.
- Vérifier les éventuels dommages sur le tapis antidérapant.
- Remplacer les tapis antidérapants endommagés.

**⚠ DANGER****Risques de blessure du personnel en raison de la chute de pièces**

Si le moteur de repose pas correctement sur le cadre de service, il risque de basculer et de tomber.

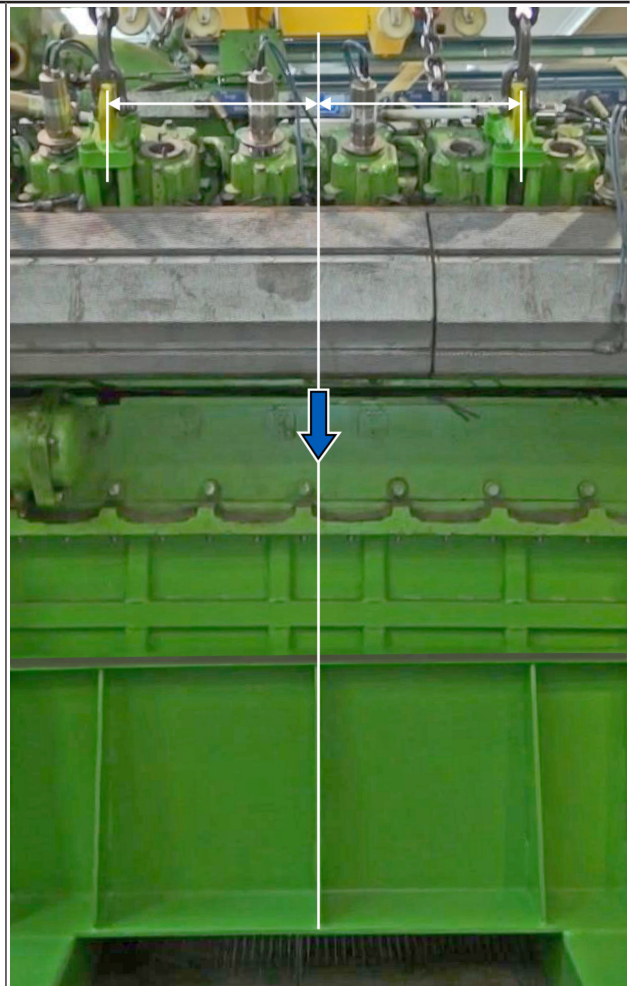
- Le centre de gravité se situe entre les deux anneaux de levage et doit se trouver exactement au-dessus de la jambe de force médiane.
- Le moteur doit reposer exactement au milieu du cadre.



Le centre de gravité se situe entre les deux anneaux de levage et doit se trouver exactement au-dessus de la jambe de force médiane.

Vu de côté, le moteur doit reposer au centre du cadre.

- Introduire le moteur dans le cadre de service et l'abaisser jusqu'à ce qu'il repose complètement.

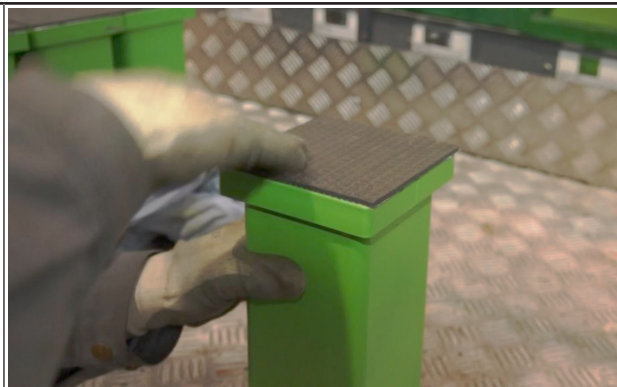


7 Moteur sur cales

Le moteur ne doit reposer sur cales que pour des travaux sur le palier principal. Lorsque tous les travaux sur le palier principal sont terminés, abaisser le moteur.

Inspecter le tapis antidérapant sur le support vertical

- Vérifier les éventuels dommages sur le tapis antidérapant.
- Remplacer les tapis antidérapants endommagés.



Mise en place du support vertical

AVERTISSEMENT



Risques de blessure du personnel en raison de la chute du moteur

Si des travaux sont exécutés avec le moteur soulevé, p. ex; démontage des vis de bac à huile, risque de chute du moteur.

- Placer 2 supports verticaux de chaque côté du cadre de service entre le cadre de service et le moteur.

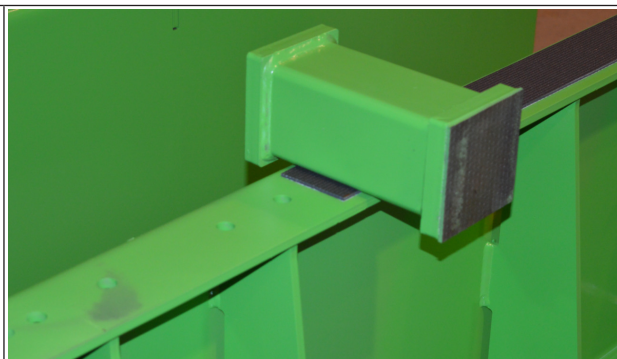
- Les vis de bac à huile situées derrière les supports verticaux doivent être retirées avant d'abaisser le moteur afin de pouvoir ensuite vidanger le bac à huile. Lors du remontage, ces vis doivent être remises en place ultérieurement.
- Procéder au levage du moteur d'environ 300 mm selon la **DT 1000-0062**.



DT 1000-0062 - Levage des moteurs GE Jenbacher
– Shortblock et Longblock des types 3, 4 et 6



- Si des travaux sont exécutés avec le moteur soulevé, les 4 supports verticaux doivent être placés entre le cadre de service et le moteur.



(Photo à titre d'exemple)

- Mettre les supports verticaux en place dans la position correspondante (4x) :

Série 3:

- ① Position de montage pour support vertical sur J316 et J320
- ② Position de montage pour support vertical sur J312

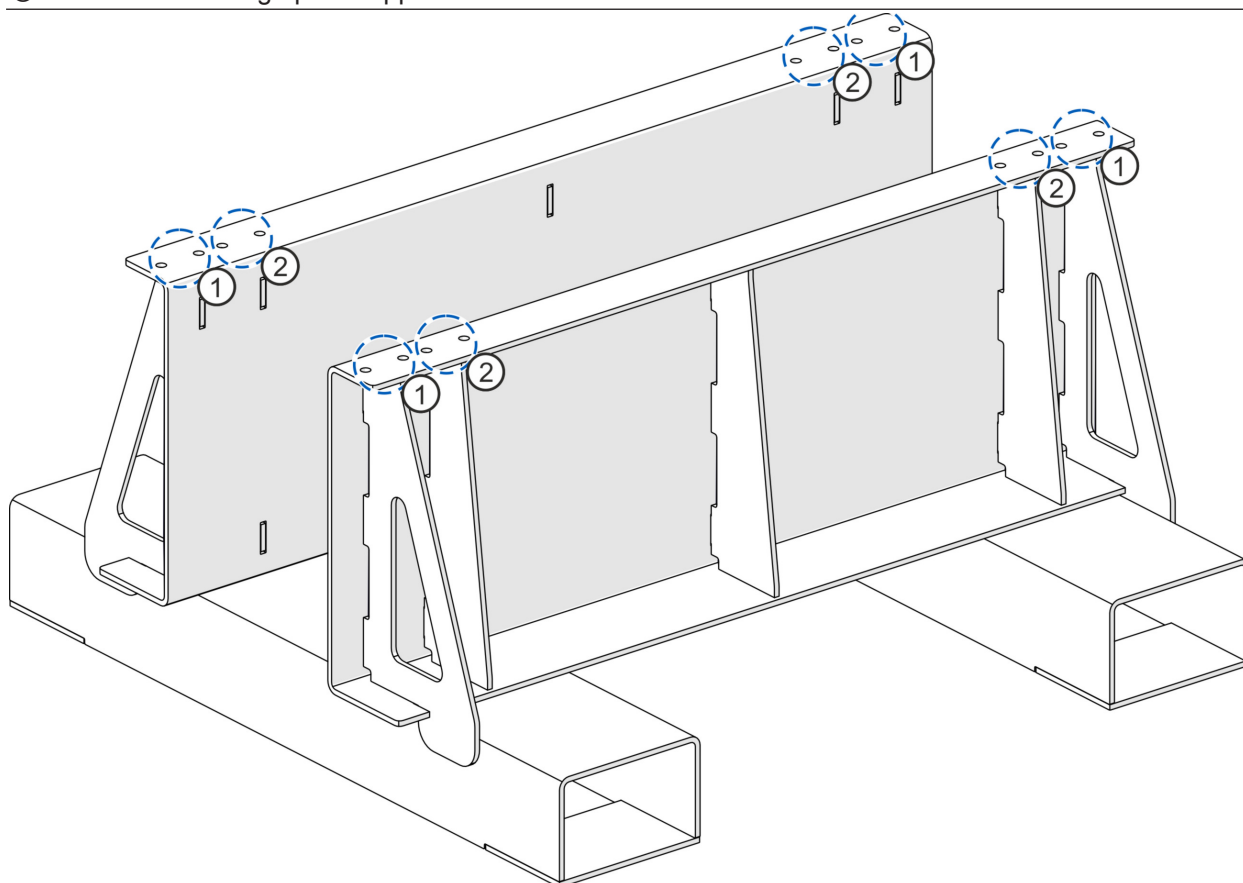
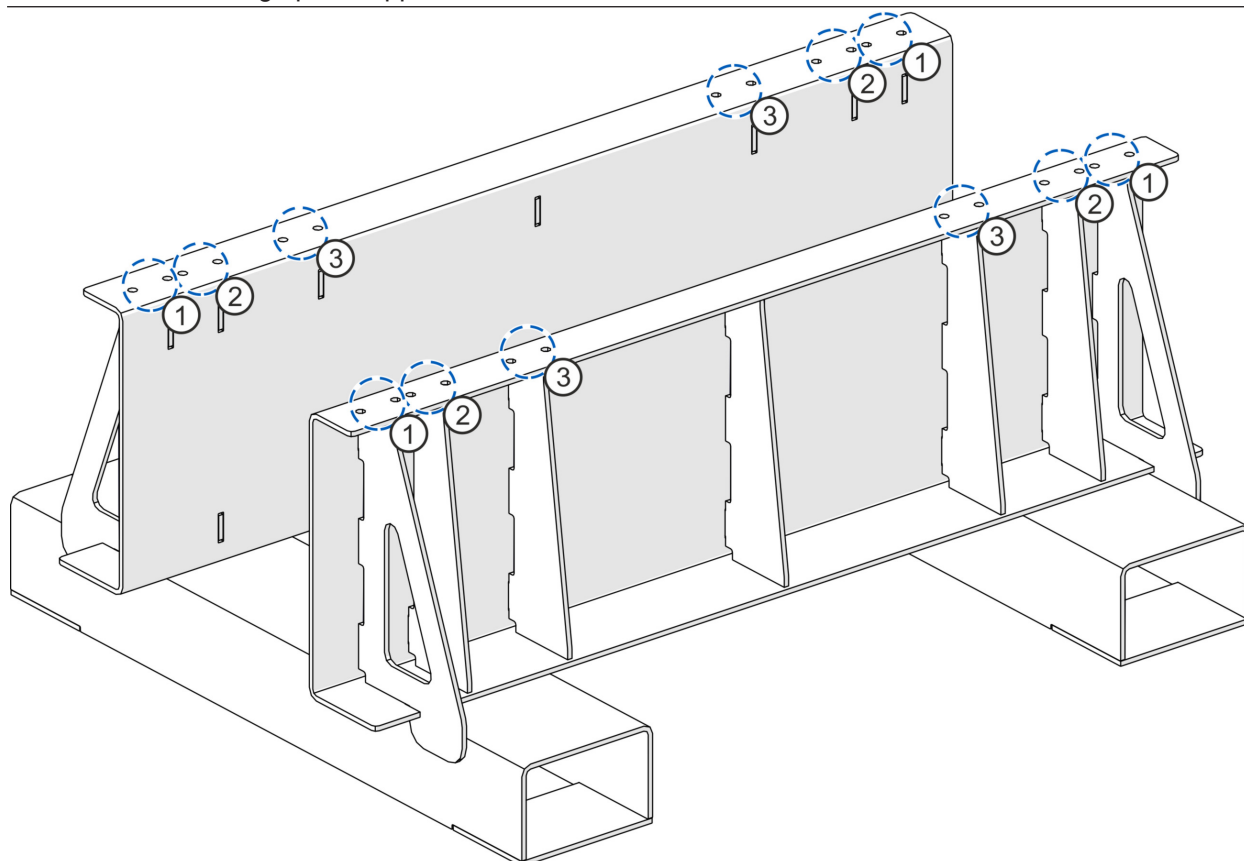


Photo à titre d'exemple

Série 4:

- ① Position de montage pour support vertical sur J420
- ② Position de montage pour support vertical sur J416

③ Position de montage pour support vertical sur J412



- Fixer le support vertical avec 2 rondelles ressorts et des vis à tête hexagonale.



⚠ DANGER



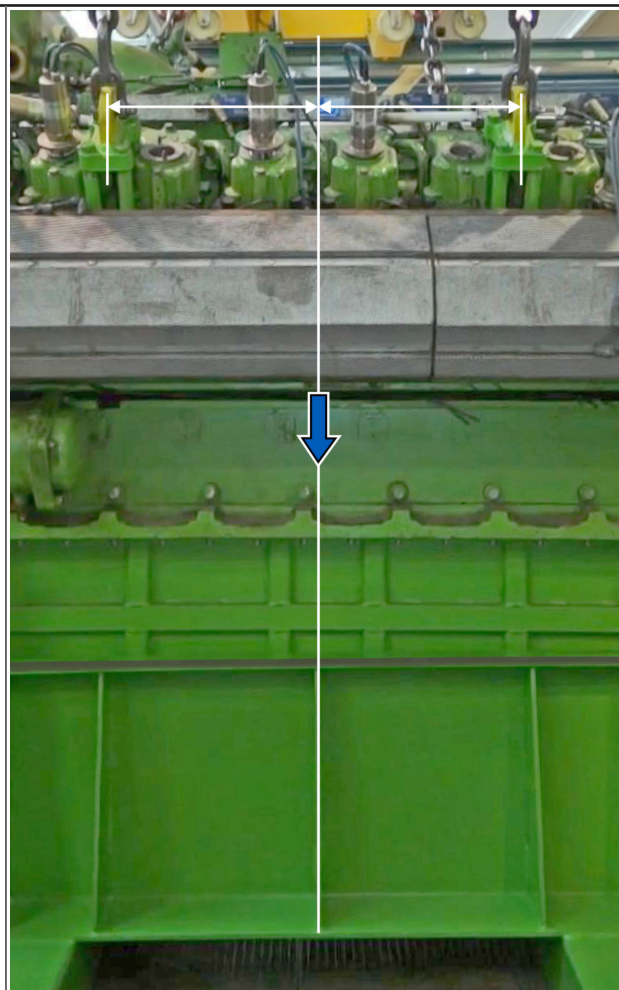
Risques de blessure du personnel en raison de la chute de pièces

Si le moteur de repose pas correctement sur les supports verticaux, il risque de basculer et de tomber.

- Le centre de gravité se situe entre les deux anneaux de levage et doit se trouver exactement au-dessus de la jambe de force médiane.
- Le moteur doit reposer exactement au milieu des supports verticaux. Voir indications ci-dessous.



Le centre de gravité se situe entre les deux anneaux de levage et doit se trouver exactement au-dessus de la jambe de force médiane.



Positionner le moteur **au milieu** du support vertical.

- Abaisser lentement le moteur, si possible simultanément sur tous les supports verticaux. Le moteur ne doit pas reposer en position inclinée.



8 Transporter le moteur sur le cadre de service



Le transport du moteur sur le cadre de service **n'est autorisé qu'avec un chariot élévateur**.

⚠ DANGER**Risques de blessure du personnel en raison de la chute de pièces lors du transport avec chariot élévateur**

Si le moteur est transporté avec un chariot élévateur, le moteur risque de tomber en cas de conduite imprudente.

- Adapter le mode de conduite avec chariot élévateur aux circonstances.

Si le moteur est transporté sur le cadre de service, le cadre de service doit être correctement arrimé au moteur.

Il existe deux possibilités d'arrimer le moteur au cadre de service.

Possibilité 1 :

Arrimer le moteur avec 4 sangles d'arrimage aux 4 anneaux de levage et aux 4 points d'ancrage sur le cadre de service, voir ⇒ Points d'ancrage sur le cadre de service.

Possibilité 2 :

Arrimer le moteur au cadre de service avec 2 sangles d'arrimage aux 4 points d'ancrage en passant par-dessus le moteur, voir ⇒ Points d'ancrage sur le cadre de service.

9 Numéro de révision**Déroulement de la révision**

Index	Date	Description / Résumé des modifications	Expert <i>Vérificateur</i>
2	09.04.2019	GE durch INNIO ersetzt / GE replaced by INNIO	Opoku <i>Pichler R.</i>
1	21.09.2016	Erstausgabe / First issue	Geier T., Dengg J., Kendlbacher J. <i>Winterle H.</i>